

UR10e 기술 상세 정보

가장 다재다능한 로봇인 UR10e는 12.5kg의 페이로드와 1300mm의 작동 반경을 갖고 있어 다양한 적용 분야에 이상적으로 사용할 수 있습니다.

지금까지 50,000대 이상의 UR 산업용 협동로봇이 업계 전반 및 전 세계 고객에게 공급되었습니다. UR10e는 페이로드와 반경이 서로 다르게 조합된 네 가지 e-Series 코봇 중 하나입니다. e-Series의 믿기 어려운 유연성과 비교 불가능한 사용 용이성은 어떤 용도에도 적합합니다.

연락처

Universal Robots A/S
#302, Pankyo Innovalley B
253, Pangyo-ro, Bundang-gu, Seongnam-si,
Gyeonggi-do,
Republic of Korea

+82 70 8850 8245
universal-robots.com/ko
ur.korea@universal-robots.com

UR10e

사양

페이로드	12.5 kg (27.5 lbs)
작동 반경	1300 mm (51.2 in)
자유도	6개의 회전 조인트
프로그래밍	폴리스코프 그래픽 사용자 인터페이스가 포함된 12인치 터치스크린

성능

전력, 소비, 최대 평균값	615 W	
전력, 소비, 일반 모드 세팅(대략적 수치)	350 W	
안전	17개 구성 가능한 안전 기능	
인증	EN ISO 13849-1, PLd Category 3 및 EN ISO 10218-1	
힘 센서, 톨 플랜지 범위	힘, x-y-z 100.0 N	토크, x-y-z 10.0 Nm
분해능	5.0 N	0.2 Nm
정밀도	5.5 N	0.5 Nm

동작

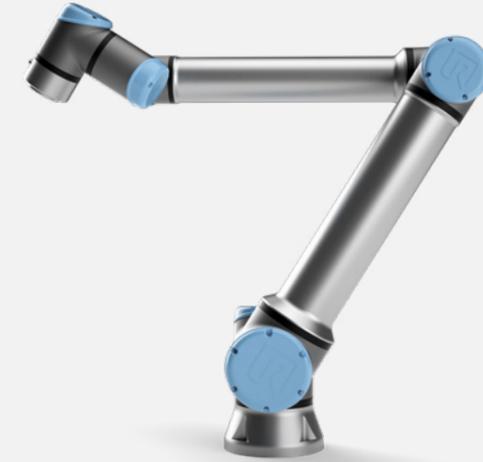
포즈 반복정밀도(ISO 9283 기준)	± 0.05 mm	
축 동작	동작 범위	최대 속도
베이스	± 360°	± 120°/s
숄더	± 360°	± 120°/s
엘보우	± 360°	± 180°/s
손목 1	± 360°	± 180°/s
손목 2	± 360°	± 180°/s
손목 3	± 360°	± 180°/s
표준 TCP 속도	1 m/s (39.4 in/s)	

특징

IP 등급	IP54
ISO 14644-1 클린룸 등급	5
소음	65 dB(A) 이하
로봇 마운팅	모든 방향
I/O 포트	
디지털 입력	2
디지털 출력	2
아날로그 입력	2
툴 I/O 전원 공급장치 전압	12/24 V
툴 I/O 전원 공급장치	2 A (듀얼 핀) 1 A (싱글 핀)

하드웨어

풋프린트	Ø 190 mm
소재	알루미늄, 플라스틱, 스틸
툴(엔드 이펙터)	M8 M8 8-핀
커넥터 타입	6m (236 in) 케이블 포함. 12 m (472 in) 및 하이 플렉스 옵션 사용 가능.
케이블 포함 중량	33.5 kg (73.9 lbs)
작동 온도 범위	0-50°C
습도	90% 상대 습도(논콘덴싱)



컨트롤 박스

특징

IP 등급	IP44
ISO 14644-1 클린룸 등급	6
작동 온도 범위	0-50°C
습도	90% 상대 습도(논콘덴싱)
I/O 포트	
디지털 입력	16
디지털 출력	16
아날로그 입력	2
아날로그 출력	2
컨베이어 엔코더 디지털 입력	4
I/O 전원 공급장치	24V 2A
통신	500 Hz 제어 주파수 Modbus TCP PROFINET Ethernet/IP USB 2.0, USB 3.0
전원	100-240VAC, 47-440Hz

하드웨어

컨트롤 박스 크기(W x H x D)	460 mm x 449 mm x 254 mm (18.2 in x 17.6 in x 10 in)
중량	12 kg (26.5 lbs)
소재	분말 코팅 스틸

컨트롤 박스는 OEM 버전으로도 제공됩니다.

티치 펜던트

특징

IP 등급	IP54
습도	90% 상대 습도(논콘덴싱)
디스플레이 해상도	1280 x 800 픽셀

하드웨어

소재	플라스틱, PP
중량	TP 케이블 1m 포함
케이블 길이	4.5 m (177.17 in)

티치 펜던트는 3PE 옵션으로도 제공됩니다.